



Przedmiot: Współczesne narzędzia obliczeniowe

Skład przedmiotu

- ▶ Wykład – 15h
- ▶ Laboratorium – 45h

Zasady zaliczenia

Skład procentowy

- ▶ Wykład – 50%
- ▶ Laboratorium – 50%

Zaliczenie wykładu

- ▶ Kolokwium (ostatnie zajęcia)
- ▶ Projekt (przed końcem wykładu)

Narzędzia obliczeniowe

Definicja

Narzędzia wspomagające wykonywanie obliczeń matematycznych.





Dawno, dawno temu w odległej galaktyce

Narzędzia matematyczne

- ▶ nacięcia (35 – 20 tys. p.n.e)

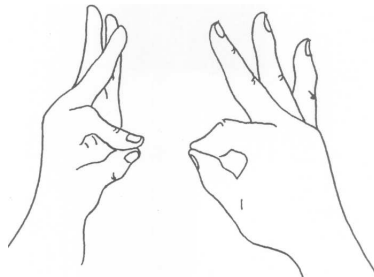




Dawno, dawno temu w odległej galaktyce

Narzędzia matematyczne

- ▶ palce u rąk i nóg oraz inne części ciała

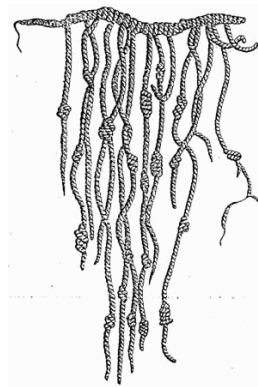




Dawno, dawno temu w odległej galaktyce

Narzędzia matematyczne

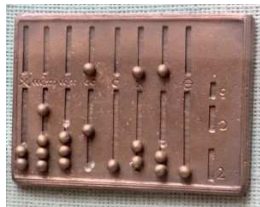
- ▶ kipu Inków, od XII w n.e





Dawno, dawno temu w odległej galaktyce

Narzędzia matematyczne



- ▶ kamyki (abaki, tabliczki)



Antyczne maszyny liczące

Kalkulatory astronomiczne

- ▶ Antikythera (~ 150 p.n.e., Grecja)
- ▶ astrolabe (~ 100 p.n.e., Grecja)
- ▶ planisfera (~ 1000 n.e., Bliski Wschód)
- ▶ astronomiczna wieża zegarowa (~ 1090, Chiny)
- ▶ programowalny zegar zamkowy (Al-Jazari, 1206 n.e.)



Mechaniczne maszyny liczące

Kalkulatory matematyczne

- ▶ kości Napiera
- ▶ suwak logarytmiczny (~ 1620)
- ▶ zegar liczący Schickarda (1623)
- ▶ Pascalina – dodawanie i odejmowanie (1642, Pascal)
- ▶ ulepszona Pascalina – mnożenie i dzielenie (1672, Leibniz)

Kalkulatory mechaniczne produkowane masowo

- ▶ Arithmometr (1820, Charles Xavier Thomas)
- ▶ Arithmometr Yazu (1903, Ryoichi Yazu)



Epoka kart perforowanych

Programowalne maszyny

- ▶ krosno (1801, Joseph–Marie Jacquard)
- ▶ opis silnika analitycznego (1835, Charles Babbage)
- ▶ pianino (XIX wiek)
- ▶ pierwsze komputery na karty (~ 1909)
- ▶ karty jako nośnik danych (1880, Herman Hollerith) -i IBM



Analogowe maszyny liczące

Czysto analogowe

- ▶ wodny integrator (1928)
- ▶ MONIAC – hydrauliczny komputer

Elektryczne

- ▶ Malloc (1941)
- ▶ silnik analityczny (1835, Charles Babbage) – opis



Lata dawne

Teoria i praktyka

- ▶ ENIAC (1946)
- ▶ maszyna Turinga (1936)
- ▶ architektura von Neumana
- ▶ Z3 (Zuse 1941)
- ▶ Harvard Mark I (1944)
- ▶ Colossus Mark I (1944)



Lata dawne

Generacje

- ▶ 0 - przed pojawieniem się uniwersalnych, elektronicznych maszyn cyfrowych, np. przekaźnikowy Z3
- ▶ 1 - budowane na lampach elektronowych, np. XYZ
- ▶ 2 - budowane na tranzystorach, np. ZAM 41
- ▶ 3 - budowane na układach scalonych małej i średniej skali integracji, np. Odra 1305
- ▶ 4 - budowane na układach scalonych wielkiej skali integracji, np. komputer osobisty (PC)
- ▶ 5 - projekty o niekonwencjonalnych rozwiązaniach, np. komputer optyczny.



Współczesne programy obliczeniowe

Nazwa	Producent	Cena
LabVIEW	National Instruments	\$1249 (\$79.95)
Maple	Maplesoft	\$1895 (\$99)
Mathcad	Parametric Technology Corporation	\$1195 (\$99)
Mathematica	Wolfram Research	\$2495 (\$145)
MATLAB	MathWorks	\$2450 (\$99)
GNU Octave	John W. Eaton	free
Scilab	Scilab Consortium	free



Współczesne biblioteki numeryczne

Nazwa	Język	Cena	System
ALGLIB	C++, C#, Pascal, VBA	free	WL
DotNumerics	C#	free	WMLBU
GNU	C	free	WMLBU
ILNumerics.Net	C#	free	WMLBU
IMSL	C, Java, C#, F, Py	~\$700.00	WLU
NAG	C, F	NK	WMLU
NMath	C#	free	W
SciPy	Py	free	WMLBU



Co to jest MATLAB?

MatLab

MATRIX LABORATORY

Zastosowanie

- ▶ obliczenia matematyczne
- ▶ tworzenie (testowanie, uruchamianie) algorytmów
- ▶ modelowanie, symulowanie
- ▶ analiza danych
- ▶ wizualizacja wyników
- ▶ tworzenie aplikacji



Historia MATLABa

Na początku był FORTRAN...

- ▶ Linpack
- ▶ Eispack
- ▶ program dla studentów w FORTRANIE (C. Moler)

Przejście do C

- ▶ GUI
- ▶ JACKPAC (C. Moler, S. Bangert i J. Little)
- ▶ MATLAB oparty na JACKPACu (1985)
- ▶ MATLAB oparty na LAPACKu (2005)



Charakterystyka MATLABa

Składnia

- ▶ uproszczone C

Zmienne

- ▶ bazują głównie na macierzach

Pliki

- ▶ .mex – biblioteki C i Fortrana
- ▶ .fig – wykresy
- ▶ .mat – dane
- ▶ .m – skrypty

Wersje MATLABa

Wersja	Nazwa	Rok
MATLAB 6.5.2	R13SP2	2003
MATLAB 7	R14	2004
MATLAB 7.0.1	R14SP1	
MATLAB 7.0.4	R14SP2	2005
MATLAB 7.1	R14SP3	
MATLAB 7.2	R2006a	2006
MATLAB 7.3	R2006b	
MATLAB 7.4	R2007a	2007
MATLAB 7.5	R2007b	
MATLAB 7.6	R2008a	2008
MATLAB 7.7	R2008b	
MATLAB 7.8	R2009a	2009



Dodatki MATLABa

Toolboxy

- ▶ Control System Toolbox
- ▶ Fuzzy Logic Toolbox
- ▶ Genetic Algorithm ...
- ▶ Image Processing Toolbox
- ▶ Mapping Toolbox
- ▶ Neural Network Toolbox
- ▶ Parallel Computing
- ▶ Symbolic Math Toolbox
- ▶ Partial Differential Equation Toolbox
- ▶ Simulink



Okienko MATLABa

The screenshot shows the MATLAB 7.6.0 (R2008a) environment. The Command Window displays the following output:

```

New to MATLAB? Watch this Video, see Demos, or read Getting Started.
Runtime (without IO) in cpu-seconds: 0.00
Accuracy on test set: 96.00% (288 correct, 12 incorrect, 300 total)
Precision/recall on test set: 96.62%/95.33%

err_rate =
    0.0400

??? Error: File: PRO3main_w Line: 38 Column: 24
The expression to the left of the equals sign is not a valid target for an assignment.

Writing 100 200 300 400 500 600 done.
Writing 100 200 300 done.

Calling SVMlight:
svm_learn -c 100 -t 0 Train model

Scanning examples...done
Reading examples into memory...100..200..300..400..500..600..OK. (600 examples read)
Optimizing.....
Optimization finished (0 misclassified, maxdiff=0.00099).
Runtime in cpu-seconds: 0.21
Number of SV: 88 (including 0 at upper bound)
L1 loss: loss=0.00000
Norm of weight vector: |w|=0.00907
Norm of longest example vector: |x|=3499.11360
Estimated VCDs of classifier: VCDs=1008.17259
Computing XIA1pha-estimates...done
Runtime for XIA1pha-estimates in cpu-seconds: 0.00
XIA1pha-estimate of the error: error=13.67% (rho=1.00,depth=0)
XIA1pha-estimate of the recall: recall=85.00% (rho=1.00,depth=0)
XIA1pha-estimate of the precision: precision=97.33% (rho=1.00,depth=0)
Number of kernel evaluations: 29199
Writing model file...done

Calling SVMlight:
svm_classify Test model predictions

Reading model...OK. (88 support vectors read)
Classifying test examples...100..200..300..done
Runtime (without IO) in cpu-seconds: 0.00
Accuracy on test set: 96.00% (288 correct, 12 incorrect, 300 total)
Precision/recall on test set: 96.62%/95.33%

accuracy =
    0.9600
  
```

The Command History shows the following commands:

```

-load predictions
predictions = sign(predictions)
SA
loss
svmclassify
load('digit23Tm.mat');
X = X.digit23Tm;
Y = Y.digit23Tm;
X = load('digit23Tm.mat');
X = X.digit23Tm;
Y = load('digit23Tm.mat');
svmwrite('Train',X,Y);
X1 = load('digit23Tst.mat');
X1 = X1.digit23Tst;
Y1 = load('digit23TstT');
svmwrite('Test',X1,Y1);
  
```

Polecenia sterujące

Porządki

`clc` czyszczenie widoku

`clear` czyszczenie zmiennych

`clear x` czyszczenie zmiennej x

Katalogi

`cd x` przejście do katalogu x

`dir` wyświetlenie zawartości katalogu

`delete x` usunięcie pliku x



Stałe w MATLABie

Typowe stałe

i/j jednostka urojona

pi 3.1416; $\sin(\text{pi}) \neq 0$;

ans wynik ostatniego działania

Inf nieskończoność, np. $1/0$, $\exp(1000)$...

NaN wynik absurdalny, nie liczba; np. $\text{Inf}-\text{Inf}$, $0/0$...

Uwaga

Istnieje możliwość nadpisania stałych **Inf** i **NaN**!



Zmienne – podstawy

Typy zmiennych

`double`, `single` typy zmiennoprzecinkowe; domyślny typ MATLABa;

`intx`, `uintx` typy całkowite; $x \in (8, 16, 32, 64)$;

`char` typ znakowy (ASCII albo UNICODE);

`logical` typ logiczny;

`function_handle` wskaźnik na funkcję;

`struct` struktura;

`cell` przechowuje tablice różnych typów; ułatwia manipulację;



Macierze – podstawy

Przykłady

wektor » `vector = [0, 1, 4, 5]`

kolumna » `column = [0; 1; 4; 5]`

macierz » `array = [0, 1; 4, 5]`

Uwaga

Macierz jest domyślnym typem tablicowym w MATLABie (nie można stworzyć `sth = [2, 0, 1; 4, 5]`)

Macierze – tworzenie

Przykłady

wpisanie wartości » `array = [0, 1; 4, 5]`

wygenerowanie wartości » `array = [1:2; 4:5]`

złożenie wektorów » `array = [A; B]`

`eye(a,b)` macierz jednostkowa o rozmiarze axb

`zeros(a,b)` macierz zerowa o rozmiarze axb

`ones(a,b)` macierz jedynkowa o rozmiarze axb

`rand(a,b)` macierz losowa o rozmiarze axb

`magic(a)` kwadrat magiczny o rozmiarze a



Macierze – operacje

Typy zmiennych

- » $A(1,:)$ pobranie 1-go wiersza macierzy
- » $A(1,2:3)$ pobranie kolumn od 2 do 3 z 1-go wiersza macierzy
- » $A(:,1)$ pobranie 1-ej kolumny macierzy
- » $A(1,1)$ pobranie elementu macierzy

Macierze – operacje

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{bmatrix}$$

Przykłady

```

» A(1,:)      ans = [ 1  2  3 ]
» A(1,2:3)    ans = [ 2  3 ]
» A(:,1)      ans = [ 1
                    4
                    7 ]
» A(1,1)      ans = [1]
» A(3)        ans = [7]

```




Macierze – operacje skalarne

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{bmatrix} \quad a=2$$

Przykłady

» $A+a$

$$ans = \begin{bmatrix} 3 & 4 & 5 \\ 6 & 7 & 8 \\ 9 & 10 & 11 \end{bmatrix}$$

» $A*a$

$$ans = \begin{bmatrix} 2 & 4 & 6 \\ 8 & 10 & 12 \\ 14 & 16 & 18 \end{bmatrix}$$

» $A(A>2 \& A<5)$

$$ans = \begin{bmatrix} 4 \\ 3 \end{bmatrix}$$



Macierze – operacje macierzowe

Typy zmiennych

- » $A+B$ dodawanie macierzy
- » $A*B$ mnożenie macierzy
- » A/B mnożenie przez odwrotność ($A * B^{-1}$)
- » $A^{(a)}$ potęgowanie macierzy



Macierze – operacje skalarne

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix} \quad \mathbf{B} = \begin{bmatrix} 4 & 3 \\ 2 & 1 \end{bmatrix}$$

Przykłady

$$\begin{aligned} \gg A+B \quad ans &= \begin{bmatrix} 5 & 5 \\ 5 & 5 \end{bmatrix} \\ \gg A*B \quad ans &= \begin{bmatrix} 8 & 5 \\ 20 & 13 \end{bmatrix} \\ \gg A/B \quad ans &= \begin{bmatrix} 1.5 & -2.5 \\ 2.5 & -3.5 \end{bmatrix} \\ \gg A^{-1} \quad ans &= \begin{bmatrix} -2 & 1 \\ 1.5 & -1.5 \end{bmatrix} \end{aligned}$$



Macierze – przydatne polecenia

Typy zmiennych

- » `diag(A)` pobieranie przekątnej macierzy
- » `size(A)` pobieranie wymiarów macierzy
- » `length(A)` pobieranie większego wymiaru macierzy
- » `inv(A)` odwracanie macierzy
- » `det(A)` wyznacznik macierzy
- » `eig(A)` wartości własne macierzy
- » `poly(A)` współczynniki wielomianu charakterystycznego macierzy
- » `rank(A)` rząd macierzy
- » `min(A)` wiersz złożony z minimów kolumn macierzy



Macierze – przydatne polecenia

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix}$$

Przykłady

```

» diag(A)      ans = [ 1
                    4 ]
» size(A)      ans = [ 2  2 ]
» length(A)    ans = 2
» inv(A)       ans = [ -2   1
                    1.5 -1.5 ]
» det(A)       ans = -2
» eig(A)       ans = [ -0.3723 ]

```

Macierze – przydatne polecenia

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix}$$

Przykłady

- » `poly(A)` $ans = \begin{bmatrix} 1 & -5 & -2 \end{bmatrix}$
- » `rank(A)` $ans = 2$
- » `min(A)` $ans = \begin{bmatrix} 1 & 2 \end{bmatrix}$
- » `max(A)` $ans = \begin{bmatrix} 3 & 4 \end{bmatrix}$



Macierze – transpozycja

Typy zmiennych

- » A' transpozycja klasyczna
- » $A.'$ sprzężenie hermitowskie

Macierze – transpozycja

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 + j & 2 + j \\ 3 + j & 4 + j \end{bmatrix}$$

Przykłady

$$\begin{aligned} \gg A' \quad ans &= \begin{bmatrix} 1 - j & 3 - j \\ 2 - j & 4 - j \end{bmatrix} \\ \gg A.' \quad ans &= \begin{bmatrix} 1 + j & 3 + j \\ 2 + j & 4 + j \end{bmatrix} \end{aligned}$$



Zmienne tekstowe – Stringi

Definicja

Zmienna tekstowa jest wektorem znaków. Istnieje możliwość konwersji na kod ASCII `double(s)` i odwrotnej `char(a)`.

```
s = 'sin(pi)';
```

Ciekawostki

```
» eval(s) 1.2246e-016
```

Uwaga

`sin(π)` w MATLABie jest bliski zeru, ze względu na niedokładność stałej `pi`.



Zaawansowane struktury – cell arrays

Różnice

zwykła macierz » $array = [0, 1; 4, 5]$

macierz komórkowa » $cellarray = \{0, 1; 4, 5\}$

Przykład

```
cellarray = { 1, 2, 'a', 'abc'; rand(3, 2), magic(3), eye(3), 'śmieć' }
```

[1]	[2]	'a'	'abc'
[3x2double]	[3x3double]	[3x3double]	'śmieć'

Zalety

- każdy element może być innego typu



Ciekawostki

Wprowadzanie wartości z linii poleceń

liczby `x=input('Podaj wartość x: ')`

tekst `s=input('Podaj wyrażenie x: ','s')`

Zmienne analityczne

`syms x` utworzenie zmiennej

`% tekst` komentarz

Operatory

Lista operatorów

- == równe
- ~= różne
- < mniejsze
- > większe
- <= mniejsze równe
- >= większe równe
- & i
- || lub

Instrukcje warunkowe

if

```
if warunek
    instrukcje;
end;
```

Instrukcje warunkowe

if

if warunek

 instrukcje;

else

 instrukcje;

end;

Instrukcje warunkowe

if

if warunek

 instrukcje;

elseif

 instrukcje;

end;

Instrukcje warunkowe

if

if warunek

 instrukcje;

elseif

 instrukcje;

else

 instrukcje;

end;



Instrukcje warunkowe

case

switch wyrażenie

case wartość 1

instrukcje;

case wartość 2

instrukcje;

...

case (wartość 8, wartość 9)

instrukcje;

otherwise

instrukcje;

end;



Pętle

`for`

```
for zmienna = macierz  
    instrukcje;  
end;
```

`while`

```
while warunek;  
    instrukcje;  
end;
```



Pętle

try – catch

```
try
    instrukcje;
catch
    instrukcje;
end;
```

Uwaga

We wszystkich petlach dozwolone jest używanie instrukcji break i continue

Przegląd funkcji

Matematyczne – trygonometria

$\sin(x)$ sinus

$\cos(x)$ cosinus

$\tan(x)$ tangens

$\cot(x)$ cotangens

$\text{atrg}(x)$ arcus

$\text{trgh}(x)$ funkcja hiperboliczna

$\text{atrg}(x)$ arcus hiperboliczny



Przegląd funkcji

Matematyczne – podstawy

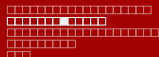
$\text{sqrt}(x)$ pierwiastek kwadratowy

$\text{exp}(x)$ eksponenta

$\text{log}(x)$ logarytm naturalny

$\text{log2}(x)$ logarytm o podstawie 2

$\text{log10}(x)$ logarytm o podstawie 10



Przegląd funkcji

Matematyczne – zespolone

- `abs(x)` macierz modułów elementów macierzy x
- `angle(x)` macierz argumentów elementów macierzy x
- `real(x)` macierz części rzeczywistych elementów macierzy x
- `imag(x)` macierz części urojonych elementów macierzy x
- `conj(x)` macierz o elementach sprzężonych z elementami macierzy x



Przegląd funkcji

Matematyczne]- dodatkowe

- `abs(x)` wartość bezwzględna liczby
- `ceil(x)` zaokrąglanie w górę
- `floor(x)` zaokrąglanie w dół
- `fix(x)` zaokrąglanie zbliżające do zera
- `round(x)` zaokrągla elementy macierzy x do najbliższej liczby całkowitej
- `rand(n)` macierz o wymiarze n wypełniona liczbami losowymi od 0 do 1
- `rem(x,y)` reszta z dzielenia odpowiadających sobie elementów macierzy x i y



Tworzenie funkcji

Skrypt

Skrypt matlabowy jest zbiorem poleceń zapisanych w m-pliku.

Funkcja

Funkcja własna użytkownika to skrypt o takiej samej nazwie, jak nazwa funkcji.

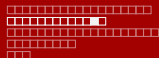
Funkcja

```
function[wyn1, wyn1, ...] = nazwa(arg1, arg2, ...)  
    instrukcje; return;
```

Tworzenie funkcji

Dlaczego warto używać funkcji?

- ▶ funkcja ma własny workspace
- ▶ umożliwia powielanie wywołań
- ▶ umożliwia zmienną ilość argumentów i wyjść
- ▶ umożliwia debugowanie



Tworzenie funkcji

Przykład – Silnia

```
function[wyn] = silnia(n);  
    wyn = 1;  
    for i=1:n  
        wyn=wyn*i;  
    end;
```




Rysowanie wykresów klasycznych

Narzędzie – plot

`plot(x)` rysowanie wektora **x** w zależności od indeksów

`plot(x,y)` rysowanie wektora **x** w zależności od wektora **y**

`plot(x,y,str)` rysowanie wektora **x** w zależności od wektora **y** z ustawieniami **str**



Plot – opcje

Kolory

y yellow

m magenta

c cyan

r red

g green

b blue

w white

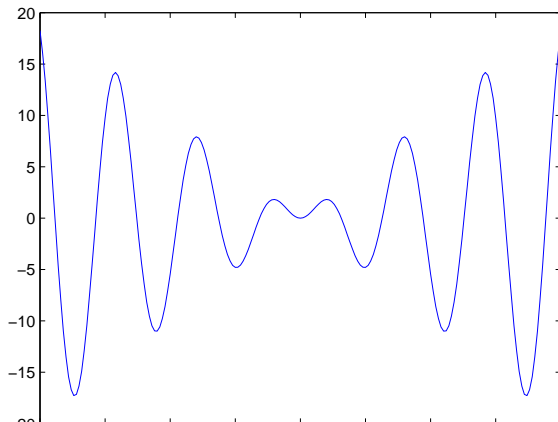
k black

Style

- . punkt
- × krzyżyk
- o kółko
- + plusik
- myślnik
- * gwiazdeczka
- : kropkowany
- . kropka–kreska
- - kreskowany

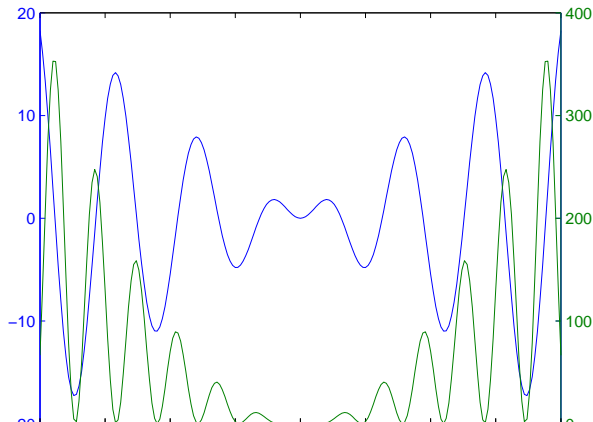
Wykres liniowy

► `plot(x,y)`



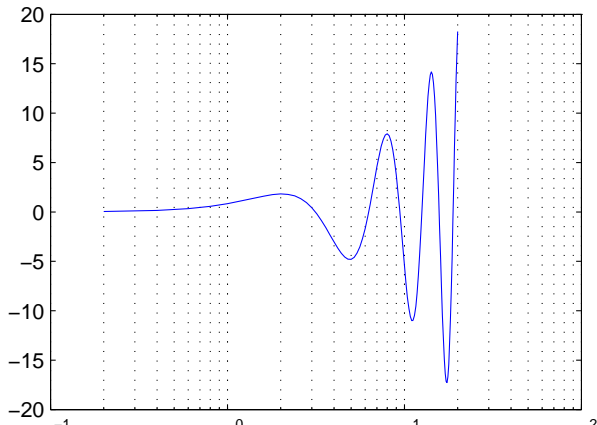
Wykres liniowy – dwupodziałkowy

- ▶ `ploty(x1,y1,x2,y2)`



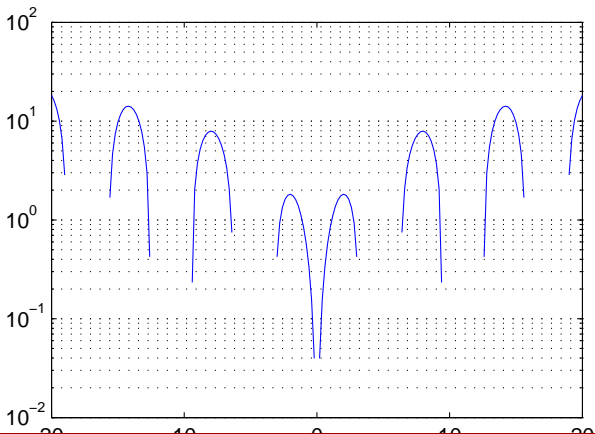
Wykres logarytmiczny – oś-x

► `semilogx(x,y)`



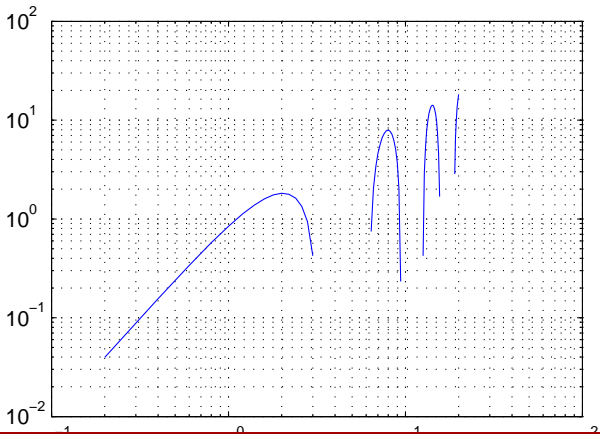
Wykres logarytmiczny – oś-y

► semilogy(x,y)



Wykres logarytmiczny

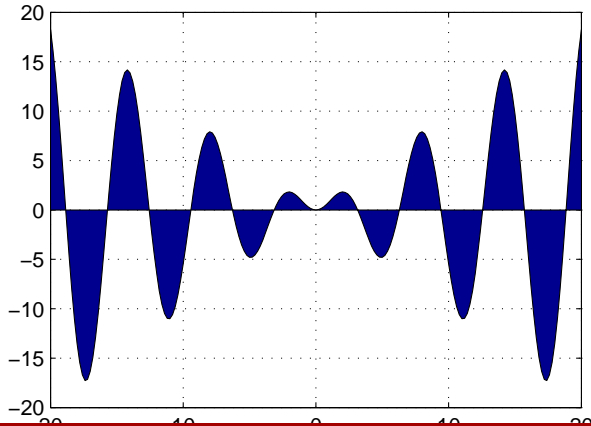
▶ $\text{loglog}(x,y)$





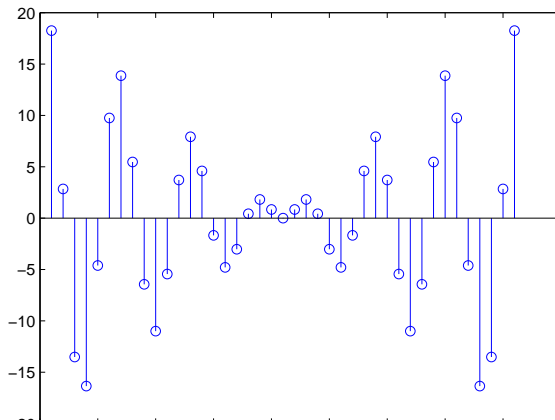
Wykres płaszczyzn

► `area(x,y)`



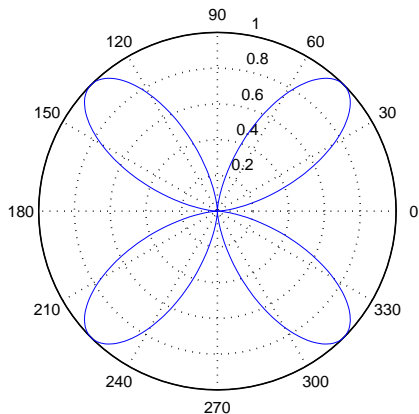
Wykres punktowy – impulsowy

► `stem(x,y)`



Wykres biegunowy

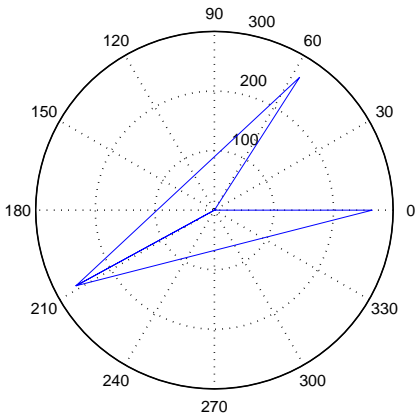
► `polar(x,y)`





Wykres biegunowy – histogram

► `rose(x,y)`





Wykresy

Przydatne polecenia

`grid on/off` dodanie siatki na wykresie

`title('Funkcja')` dodanie tytułu wykresu

`xlabel('Kierunek poziomy')` dodanie opisu osi poziomej

`ylabel('Kierunek pionowy')` dodanie opisu osi pionowej

`hold` zatrzymanie aktualnego wykresu

`clf` czyszczenie okna z wykresem

`legend('sin(x)')` ustawienie legendy

`get(gcf)` pobranie właściwości rysunku

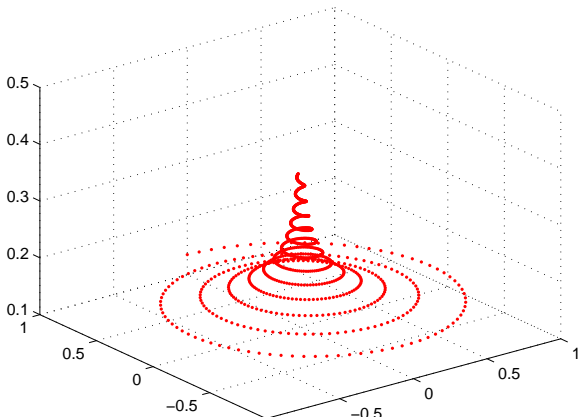
`set(gcf,par,val)` ustawienie właściwości rysunku

`subplot` zagnieżdżanie rysunków



Wykres 3d – liniowy

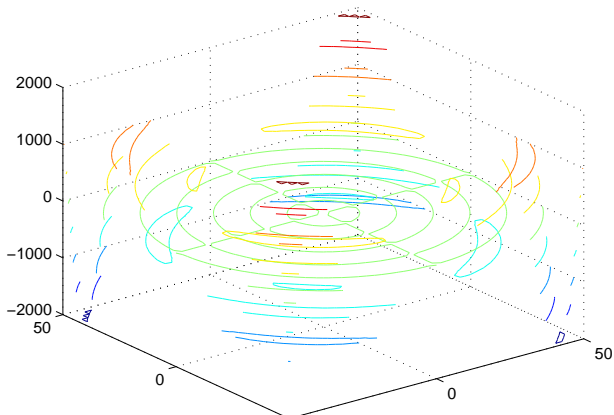
► `plot3(x,y,z)`





Wykres 3d – kontur

► `contour3(x,y,z)`





Wykresy – prosty sposób

Algorytm

- ▶ Zaznaczyć zmienną
- ▶ Wybrać rodzaj wykresu

The screenshot shows the MATLAB R2010b desktop environment. The Command Window contains the following code and output:

```

>> guide
>> x=1:2:10;
>> y=x*cos(x);
??? Error using ==> mtimes
Inner matrix dimensions must agree.

>> y=x.*cos(x);
>> plot(x,y);
>>

```

The Workspace window shows the following variables:

Name	Value	Size	Type
x	<1x6 double>	1 60	double
y	<1x6 double>	47.1... 48.2481	double

The Command History window shows the following commands:

```

f = x.*y.*sin(sqrt((x/2)^2+(y/3)^2));
surf(x,y,f)
mesh(x,y,f)
surf(x,y,f)
contour(x,y,f)
contour3(x,y,f)
plotbrowser:
-- 8/13/10 8:14 AM --
-- 8/13/10 11:10 AM --
>> guide
>> x=1:2:10;
>> y=x*cos(x);
>> y=x.*cos(x);
>> plot(x,y);

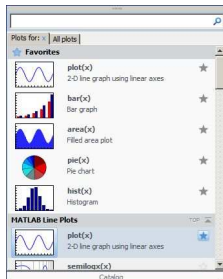
```



Wykresy – prosty sposób

Algorytm

- ▶ Zaznaczyć zmienną
- ▶ Wybrać rodzaj wykresu

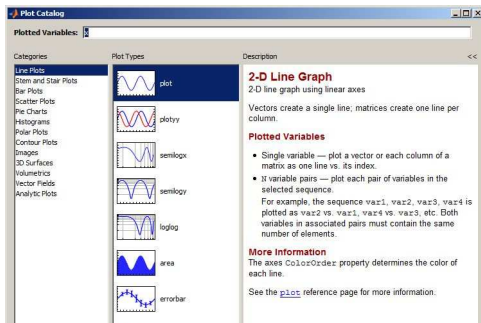




Wykresy – prosty sposób

Algorytm

- ▶ Zaznaczyć zmienną
- ▶ Wybrać rodzaj wykresu

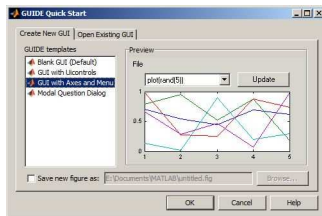




Tworzenie Layoutu

Wywołanie okna

- ▶ `guid`

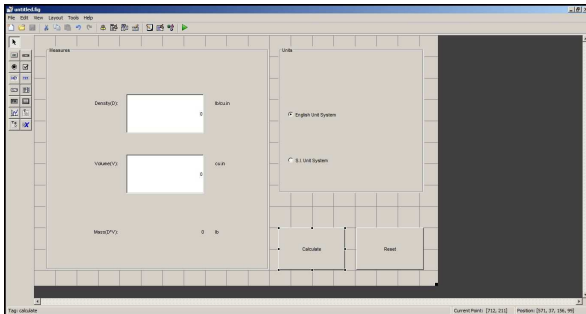




Tworzenie Layoutu

Wywołanie okna

- ▶ `guid`



Tworzenie funkcji obsługujących

Aktywne kontrolki – sposób działania

- ▶ przypisanie funkcji do odpowiedniej akcji, np. `ButtonDownFcn`
- ▶ pobranie właściwości kontrolki poprzez funkcję `get`, np. `get(handles.button, 'value')`
- ▶ ustawienie właściwości kontrolki poprzez funkcję `set`, np. `set(handles.button, 'value', 15)`



Simulink

Do czego służy?

- ▶ edytor schematów blokowych
 - ▶ różne typy elementów
 - ▶ biblioteka elementów
 - ▶ tworzenie własnych elementów
- ▶ symulator schematów blokowych
 - ▶ pięć tryby symulacji
 - ▶ pełen dostęp do MATLABa
 - ▶ przegląd wszystkich parametrów i sygnałów
- ▶ analiza modelu

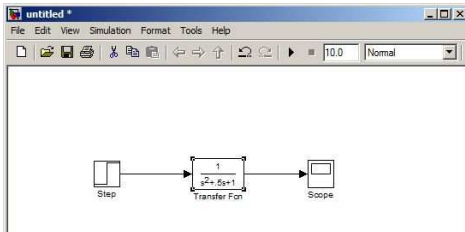
Simulink – przykład

Przykładowe zadanie

Wyznaczyć odpowiedź skokową układu o transmitancji:

$$G(s) = \frac{1}{s^2 + 2 * s + 1} \quad (1)$$

Rozwiązanie





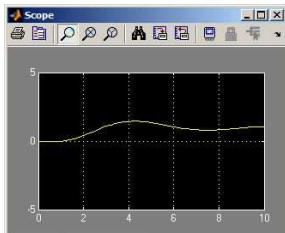
Simulink – przykład

Przykładowe zadanie

Wyznaczyć odpowiedź skokową układu o transmitancji:

$$G(s) = \frac{1}{s^2 + 2 * s + 1} \quad (1)$$

Odpowiedź





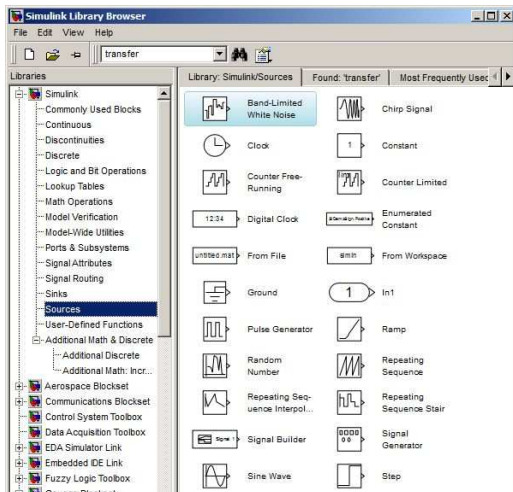
Zasada działania

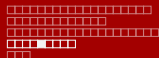
Jak działa Simulink

- ▶ model graficzny jako równania stanu
- ▶ rozwiązywanie równań stanu metodami:
 - ▶ stałokrokowe Eulera
 - ▶ stałokrokowe Rungego-Kutty
 - ▶ **zmiennokrokowe RK**
 - ▶ Adamsa-Bashfortha-Moultona
 - ▶ NDF
 - ▶ inne



Biblioteka elementów





Biblioteka elementów

Źródła (**Sources**)

Band-Limited White Noise szum biały

Chirp Signal świergot – sinusoida ze zmienną f

Clock czas symulacji

Constant stała

From File pobranie z pliku

From Workspace pobranie z MATLABa

Inport port wejściowy podsystemu

Pulse Generator generator impulsów

Ramp sygnał rampy

Random Number losowa liczba



Biblioteka elementów

Wyjścia (**Sinks**)

Display wyświetlacz

Outport port wyjściowy podsystemu

Scope wyświetlanie sygnałów podczas symulacji

Stop Simulation zatrzymanie

To File do pliku

To Workspace do MATLABa

XY Graph plot



Biblioteka elementów

Elementy czasu ciągłego (**Continuous**)

Derivative człon całkujący

Integrator człon różniczkujący

PID kontroler PID

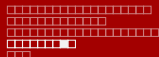
PID (2DOF) PID dla dwóch stopni swobody

State Space model przestrzeni stanów

Transfer Fcn transmitancja

Transport Delay opóźnienie przesyłowe

Zero-Pole transmitancja w postaci zer i biegunów



Biblioteka elementów

Elementy czasu dyskretnego (**Discrete**)

Difference różnica

Discrete Derivative dyskretny człon całkujący

Discrete Integrator dyskretny człon różniczkujący

Zero-Order Hold ekstrapolator pierwszego rzędu

First-Order Hold ekstrapolator pierwszego rzędu

Integer Delay opóźnienie

PID kontroler PID

PID (2DOF) PID dla dwóch stopni swobody

Discrete State Space dyskretny model przestrzeni stanów

Transfer Fcn First Order transmitancja pierwszego rzędu



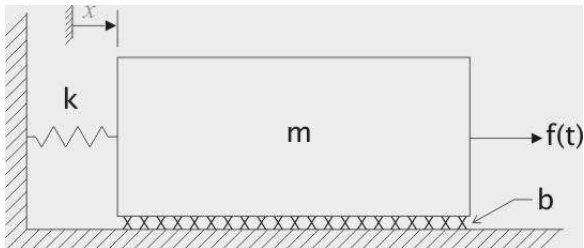
Simulink s-funkcje

Funkcje użytkownika (**User-defined Functions**)

- ▶ możliwość wykonania dowolnej funkcji
- ▶ funkcje pisane w różnych językach (C, FORTRAN, MATLAB)

Przykład 1

Drgania harmoniczne tłumione

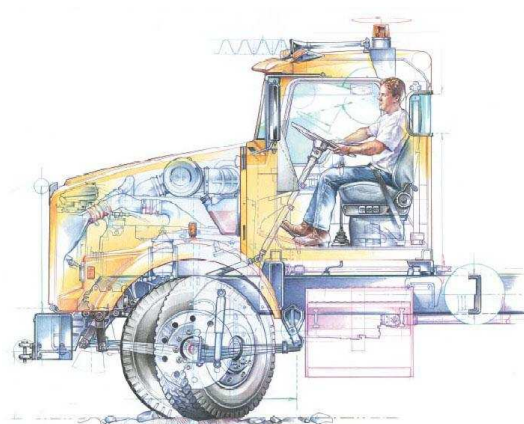


$$k \times x + b \times \dot{x} + m \times \ddot{x}$$



Przykład 2

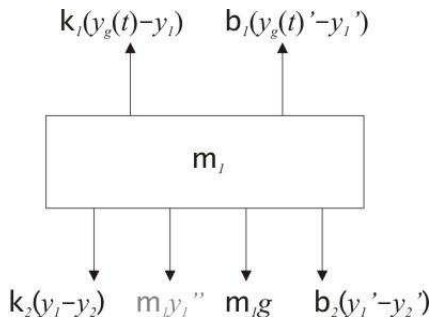
Drgania – model wysokiego rzędu





Przykład 2

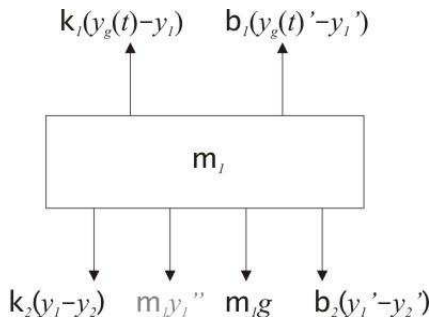
Drgania – model wysokiego rzędu





Przykład 2

Drgania – model wysokiego rzędu

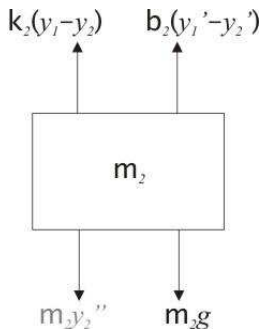


$$0 = -m_1 \ddot{y}_1 + b_1 (\dot{y}_g(t) - \dot{y}_1) + k_1 (y_g(t) - y_1) - b_2 (\dot{y}_1 - \dot{y}_2) - k_2 (y_1 - y_2) - m_1 g$$



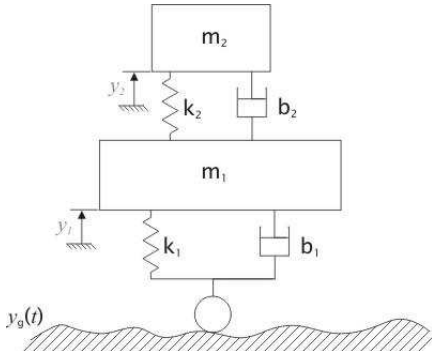
Przykład 2

Drgania – model wysokiego rzędu



Przykład 2

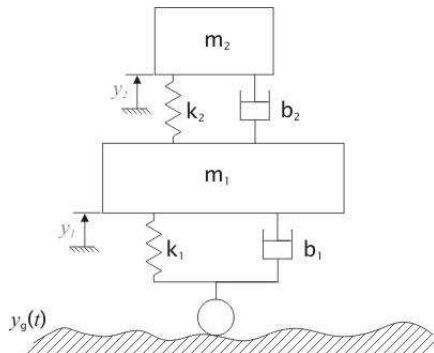
Drgania – model wysokiego rzędu



$$0 = -m_1 \ddot{z}_1 + b_1 (\dot{y}_g(t) - \dot{z}_1) + k_1 (y_g(t) - z_1) - b_2 (\dot{z}_1 - \dot{z}_2) - k_2 (z_1 - z_2)$$

Przykład 2

Drgania – model wysokiego rzędu

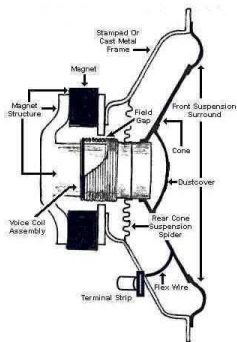


$$m1 = 10000; m2 = 150; b1 = 300000; b2 = 1200; k1 = 100000; k2 = 11000;$$



Przykład 3

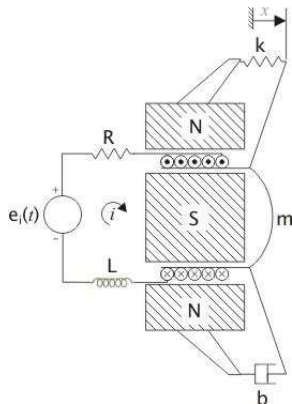
Model głośnika





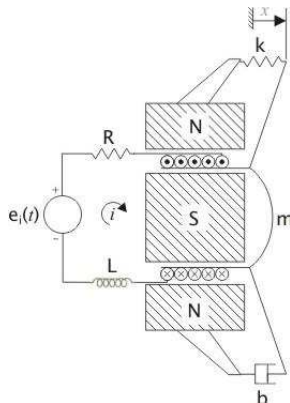
Przykład 3

Model głośnika



Przykład 3

Model głośnika





Pythona aktualnie

Wersje:

- ▶ 2.7.3 - wsparcie wersji 2.x
- ▶ 3.2.3 - aktualna rozwojowa
- ▶ IronPython (.Net)
- ▶ Jython (Java)
- ▶ PyPy (JIT)
- ▶ Stackless Python (c)

Jak instalować Pythona?

Systemy

- ▶ Windows - wininstaller
- ▶ Linux - repozytoria
- ▶ MacOS - installer



Co to jest Python?

Filozofia

- ▶ wielo-paradygmata
- ▶ obiektowy
- ▶ funkcyjny
- ▶ strukturalny
- ▶ typy dynamiczne
- ▶ garbage collector
- ▶ przenośność - interpreter
- ▶ brak enkapsulacji
- ▶ **prawie** wszystko jest obiektem



Przykładowy prosty kod

```
def nwd(a, b):  
    while b:  
        a, b = b, a%b  
    return a
```


Operacje na typach liczbowych

- ▶ zapytanie typu: `type()`
- ▶ arytmetyczne proste: `+`; `-`; `*`; `/`
- ▶ arytmetyczne złożone: `%`; `//`; `**`
- ▶ logiczne : `==`; `!=`; `<`; `>`; `<=`; `>=`
- ▶ konwersje : `int()`; `complex()`; `float()`



Kolekcje

- ▶ lista (zmienna): [4.0, 'string', True]
- ▶ krotka (niezmienna): (4.0, 'string', True)
- ▶ zbiór (zmienny): {4.0, 'string', True}
- ▶ słownik (zmienny): {'key1': 1.0, 3: False}

For

```
for zmienna in lista:  
    blok instrukcji (1)  
else:  
    blok instrukcji (2)
```




String - formatowanie

Formatowanie krotki napisów

```
napis = 'Napis_ktory_leci_'
napis2 = 'sobie_dalej'
"%s=%s" % (napis, napis2)
```

Standardowe wypisanie

```
napis = 'Napis_ktory_leci_'
napis2 = 'sobie_dalej'
i = 16
print (napis + napis2 + str(i))
print ("2+1=",2+1)
print ("ih"*5)
```




Standardowe wejście

```
print(" Halt!")  
user_input = input("Who_Goes_there?_")  
print("You_may_pass,_" + user_input)
```

Operacje na listach

```
lista = ['ble', 667, 'fuj']  
lista.index('ble')  
lista[2]  
lista[1:2]  
lista.insert(1, 'abc')  
lista.append('sth')  
lista.extend(['cde', 556])  
lista.reverse()  
lista.sort()  
len(lista)
```



Operacje na listach cd...

```

lista = ['ble', 667, 'fuj', 778, 'psik']
lista[-1]
lista[0:4]
lista[0:-1]
lista[1:]
lista[: -2]
lista.append(['cde', 556])
lista.extend(['cde', 556])

```



Operacje na listach cd...

```

lista = ['ble', 667, 'fuj', 778, 'psik']
'ble' in lista
lista.remove('ble')
lista.pop()
lista2 = ['poszedl', 'sobie', 554]
lista3 = lista+lista2
lista3+= lista2
lista3 = ['que', 'qua']*2

```



Operacje na krotkach

```
krotka = ('ble', 667, 'fuj', 778, 'psik')  
krotka.index('fuj')  
'fuj' in krotka
```

Po co są krotki?

- ▶ do iteracji (szybsze niż listy)
- ▶ zabezpieczenie przed zapisem
- ▶ jako klucz w słowniku (w przeciwieństwie do list)
- ▶ do formatowania tekstu



Operacje na słownikach

```

sloownik = {'ble': 'fuj', 'psik': 667, 'fuj': 'ble'}
sloownik['ble']
sloownik['psik'] = 'poszedl'
del sloownik['psik']
sloownik.clear()
sloownik.keys()
sloownik.values()
sloownik.items()

```



Zmienne, trochę ciekawostek

```
(x, y, z) = (1, 2, 3)
```

```
range(13)
```

```
(NIE, MOZE, TAK) = range(3)
```

Wyrażenia listowe

```
lista = [1, 2, 5, 9]  
[el*2 for el in lista]
```


Wyjątki

```
try:
    k=7
    print(k)
    k+'cos'
except:
    print('wyjatek')
else:
finally:
```

Wyjątki - łapanie

```
except T:  
except (T1,T2):  
except T as v:
```

```
raise
```



Wyjątki - typy

AssertionError
 EOFError
 IOError
 SyntaxError
 ImportError
 KeyError
 FloatingPointError
 IndexError
 TypeError
 ValueError
 ZeroDivisionError



Wejście - wyjście

```
input()  
sys.stdin  
print()  
sys.stdout
```




Pliki

```
open()  
read()  
readline()  
readlines()  
write()  
close()
```



Przydatne polecenia

Kodowanie Pythona

```
#-*- coding: utf-8 -*-
```

```
ord('a')
chr(97)
ord(u'a')
unichr(378)
type(234)
list = []
dir(list)
getattr(list, "pop")
```


Przydatne polecenia cd...

```
enumerate(lista)
zip(list1 ,list2 ,...)
```


Funkcje anonimowe

```
g = lambda x: x**2  
g(3)
```

Moduł

```
import m  
m.funkcja  
from m import *;  
funkcja
```



Charakterystyka

- ▶ ponad 200 modułów
- ▶ pełna lista:
<http://docs.python.org/py3k/py-modindex.html>



Charakterystyka

Najpopularniejsze moduły:

- ▶ time
- ▶ sys
- ▶ os
- ▶ math
- ▶ random
- ▶ pickle
- ▶ urllib
- ▶ re
- ▶ cgi
- ▶ socket

Moduł 'locale'

```

getlocale()
getpreferredencoding(locale)
setlocale()
resetlocale()

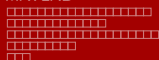
```

Moduł 'os' – identyfikacja

```

environ # zmienne systemowe
environ['HOME']
getgid()
getgroups()
geteuid()
getlogin()
getpid() # analogicznie set
uname()

```



Moduł 'os' – pliki

```

open(plik) # otwiera plik
close(plik) # zamyka plik — rozne od polecen os.*
# Polecenia os.*
open(plik, flagi) # zwraca file descriptor
close(fd)
closerange(fd_min, fd_max)
device_encoding(fd)
dup(fd)
fchmod(fd, mode)
fchown(fd, uid, gid)
fstat(fd)
fsync(fd) # pisanie po pliku
read(fd, bytes)
write(fd, str)

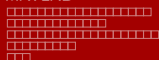
```

Moduł 'os' – katalogi

```
chdir(path)  
fchdir(fd)  
getcwd() # current working directory  
chmod(path, mode)  
chown(path, uid, gid)  
mkdev(major, minor)  
mkdir()  
remove(path)  
rename(src, dst)  
rmdir(path)  
stat(path)
```

Moduł 'os' – procesy

```
execl(path , arg0 , ... )  
execv(path , args ) # proces w miejscu obecnego  
spawnl(mode , path , arg0 , ... )  
spawnv(mode , path , artgs ) # nowy procesu  
_exit(n)  
fork()  
kill(pid , sig)  
system(cammand)  
times() # zwraca piec roznych czasow  
wait()
```



Moduł 'array'

- ▶ lista zajmująca mniej pamięci
- ▶ dopuszczalne typy: 'b', 'B' (char), 'u', 'h', 'H' (short), 'i', 'I', 'l', 'L', 'f', 'd'

```

array('l',[1,2,3,4])
itemsize
append(x)  extend(ietarble)
count(x)  # zlicza ilosc wystapien
index(x)  insert(i,x)
pop([i])  remove(x)
reverse()
to*(); from*()  # bytes , file , list , string , unicode

```

Moduł 'math'

```
ceil(x)  
copysign(x,y) # from y to x  
fabs(x)  
flood(x)  
fmod(x,y) # modulo z biblioteki C  
factorial(x)  
frexp(x) # zamiana na format wykładniczy  
fsum(iterable) suma liczb  
## dla rozroznienia od sum(it) co zwraca polaczona  
isinfinit(x)  
isnan(x)  
ldexp(x,i) zwraca  $x \cdot 2^i$ 
```




Moduł 'math'

degrees(x)

radians(x)

gamma(x)

lgamma(x) # zwraca ln z gamma(x)

Moduł 'random'

```
seed([x])
randrange(start, stop, step)
randint(a, b)
choice(seq)
shuffle(seq)
sample(population, k)
random()
batavariate(alpha, betha)
expovariate(lambd)
gammavariate(alpha, beta)
gauss(mu, sigma) #szybsze
normalvariate(mu, sigma)
paretovariate(alpha)
```

Moduł 'cmath'

```
phase(com)  
polar(com)  
rect(r, phi)  
exp(com)  
log(com)  
log10(com)  
sqrt(com)
```

Moduł 'fractions'

```
Fraction(num, denum)
Fraction(float)
Fraction(dec)
Fraction(str)
limit_denominator(max)
```

Parsery plików

- ▶ xml
- ▶ html
- ▶ configparser
- ▶ argparse



Bazy danych

- ▶ dbm
- ▶ sqlite3

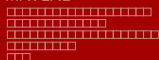


Moduł 'string' - constants

```
ascii_letters
ascii_lowercase
ascii_uppercase
digits
hexdigits
whitespace
```

Moduł 'string' - Formatter

```
format(string,*args,**kwargs)
replacement_field ::= "{" [field_name] ["!" conversion]
                  [":" format_spec] "}"
field_name       ::= arg_name ("." attribute_name |
                              "[" element_index "]" ) *
arg_name         ::= [identifier | integer]
attribute_name   ::= identifier
element_index    ::= integer | index_string
index_string     ::= <any source character except "]"> +
conversion      ::= "r" | "s" | "a"
format_spec      ::= <described in the next section>
```



Moduł 'string' - Formatter mini language

```

format_spec ::= [[ fill ] align ][ sign ][ # ][ 0 ][ width ][ , ] ...
                [ . precision ][ type ]

fill          ::= <a character other than '}'>
align         ::= "<" | ">" | "=" | "^"
sign          ::= "+" | "-" | "_"
width         ::= integer
precision     ::= integer
type          ::= "b" | "c" | "d" | "e" | "E" | "f" | "F" | ...
                "g" | "G" | "n" | "o" | "s" | "x" | "X" | "%"

```



Moduł 'string' - Formatter przykłady

```
>>> '{0},{1},{2}'.format('a', 'b', 'c')
'a, b, c'
>>> '{},{},{}'.format('a', 'b', 'c') # 3.1+ only
'a, b, c'
>>> '{2},{1},{0}'.format('a', 'b', 'c')
'c, b, a'
>>> '{2},{1},{0}'.format(*'abc')
'c, b, a'
>>> '{0}{1}{0}'.format('abra', 'cad')
'abracadabra'
>>> "repr()_shows_quotes:_{!r};_str()_doesn't:_{!s}" ...
.format('test1', 'test2')
"repr()_shows_quotes:_ 'test1 ';_str()_doesn't:_test2"
```



Moduł 'string' - Formatter przykłady

```
>>> width = 5
>>> for num in range(5,12):
...     for base in 'dXob':
...         print('{0:{width}}{base}'.format(num, base=base,
...         print()
```




Moduły narzędziowe

Pakery

- ▶ zlib, gzip
- ▶ bz2
- ▶ zipfile
- ▶ tarfile



Moduły narzędziowe

Programowanie współbieżne

- ▶ threading
- ▶ multiprocessing
- ▶ subprocess



Moduły narzędziowe

Różne

- ▶ wave
- ▶ unittest
- ▶ timeit *pomiar czasu wykonywania programów*
- ▶ curses, tkinter *gui*

Okienka

Typy

- ▶ Tkinter
- ▶ PyGTK
- ▶ PyQt
- ▶ wxPython
- ▶ Dabo



Tk

```

from Tkinter import *
class Application(Frame):
    def __init__(self, master=None):
        Frame.__init__(self, master)
        self.grid()
        self.createWidgets()
    def createWidgets(self):
        self.quitButton = Button ( self, text='Quit',
                                   command=self.quit )
        self.quitButton.grid()

app = Application()
app.master.title("Sample_application")
app.mainloop()

```



PyQt

```

from PyQt4.QtCore import *
from PyQt4.QtGui import *

class App(QApplication):
    def __init__(self, argv):
        super(App, self).__init__(argv)
        self.msg = QLabel(" Hello ,_World!")
        self.msg.show()

if __name__ == "__main__":
    import sys
    app = App(sys.argv)
    sys.exit(app.exec_())

```



wxPython

```

import wx
class test(wx.App):
    def __init__(self):
        wx.App.__init__(self, redirect=False)
    def OnInit(self):
        frame = wx.Frame(None, -1,
                          "Test",
                          pos=(50,50), size=(100,40),
                          style=wx.DEFAULT_FRAME_STYLE)
        button = wx.Button(frame, -1, "Hello_World!", (20, 20))
        self.frame = frame
        self.frame.Show()
        return True
if __name__ == '__main__':
    app = test()
    app.MainLoop()

```



wxPython

```

import dabo
dabo.ui.loadUI("wx")
class TestForm(dabo.ui.dForm):
    def afterInit(self):
        self.Caption = "Test"
        self.Position = (50, 50)
        self.Size = (100, 40)
        self.btn = dabo.ui.dButton(self, Caption="Hello World",
                                   OnHit=self.onButtonClick)
        selfSizer.append(self.btn, halign="center",
                           flags=wx.ALIGN_CENTER)
    def onButtonClick(self, evt):
        dabo.ui.info("Hello World!")
if __name__ == '__main__':
    app = dabo.ui.dApp()
    app.MainFormClass = TestForm
    app.start()

```



NymPy

Co to jest?

- ▶ n-wymiarowe macierze
- ▶ zaawansowane metody macierzowe
- ▶ metody kształtowania macierzy
- ▶ podstawy algebry liniowej
- ▶ transformaty Fouriera
- ▶ wyrafinowany random



SciPy

Co to jest?

- ▶ statystyka
- ▶ optymalizacja
- ▶ numeryczne całkowanie
- ▶ algebra liniowa
- ▶ transformata Fouriera
- ▶ przetwarzanie sygnałów
- ▶ przetwarzanie obrazów
- ▶ solwery równań różnicowych



matplotlib

Co to jest?

- ▶ wykresy 2d
- ▶ wykresy 3d

```
sudo apt-get install python3-dev libpng12-dev libpng3
git clone https://github.com/matplotlib/matplotlib
cd matplotlib
python3 setup.py build
sudo python3 setup.py install
```



numpy - arra

```
>>> from numpy import *
>>> a = arange(10).reshape(2,5)
>>> a
array([[0, 1, 2, 3, 4],
       [5, 6, 7, 8, 9]])
>>> a.shape
(2, 5)
>>> a.ndim
2
>>> a.dtype.name
'int32'
>>> a.itemsize
4
>>> a.size
10
>>> type(a)
numpy.ndarray
```



numpy

```
>>> b = array([6, 7, 8])
>>> b
array([6, 7, 8])
>>> type(b)
numpy.ndarray
>>> c = array( [ [1,2], [3,4] ], dtype=complex )
>>> c
array([[ 1.+0.j,  2.+0.j],
       [ 3.+0.j,  4.+0.j]])
```



numpy

```

>>> zeros( (3,4) )
array([[0., 0., 0., 0.],
       [0., 0., 0., 0.],
       [0., 0., 0., 0.]])

>>> ones( (2,3,4), dtype=int16 ) # dtype can be
array([[[[ 1, 1, 1, 1],
          [ 1, 1, 1, 1],
          [ 1, 1, 1, 1]],
        [[ 1, 1, 1, 1],
          [ 1, 1, 1, 1],
          [ 1, 1, 1, 1]]], dtype=int16)

>>> empty( (2,3) )
array([[ 3.73603959e-262,  6.02658058e-154,  6.55490914e-
 [ 5.30498948e-313,  3.14673309e-307,  1.00000000e+

```



numpy

```

>>> arange( 10, 30, 5 )
array([10, 15, 20, 25])
>>> arange( 0, 2, 0.3 )           # it accepts float arguments
array([ 0. ,  0.3,  0.6,  0.9,  1.2,  1.5,  1.8])
>>> linspace( 0, 2, 9 )           # 9 numbers from 0 to 2
array([ 0. ,  0.25,  0.5 ,  0.75,  1. ,  1.25,  1.5 ,
        1.75,  2. ])
>>> x = linspace( 0, 2*pi, 100 )  # useful to evaluate functions
>>> f = sin(x)

```



numpy

```

>>> a = arange(6)                                     # 1d array
>>> print a
[0 1 2 3 4 5]
>>> b = arange(12).reshape(4,3)                      # 2d array
>>> print b
[[ 0  1  2]
 [ 3  4  5]
 [ 6  7  8]
 [ 9 10 11]]
>>> c = arange(24).reshape(2,3,4)                    # 3d array
>>> print c
[[[ 0  1  2  3]
 [ 4  5  6  7]
 [ 8  9 10 11]]
 [[12 13 14 15]
 [16 17 18 19]
 [20 21 22 23]]]

```

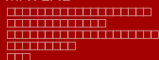


numpy

```

>>> a = array( [20,30,40,50] )
>>> b = arange( 4 )
>>> b
array([0, 1, 2, 3])
>>> c = a-b
>>> c
array([20, 29, 38, 47])
>>> b**2
array([0, 1, 4, 9])
>>> 10*sin(a)
array([ 9.12945251, -9.88031624,  7.4511316 , -2.62374854])
>>> a<35
array([ True,  True, False, False], dtype=bool)

```



numpy

```
>>> A = array( [[1,1],
...            [0,1]] )
>>> B = array( [[2,0],
...            [3,4]] )
>>> A*B                                            # elementwise product
array([[2, 0],
       [0, 4]])
>>> dot(A,B)                                       # matrix product
array([[5, 4],
       [3, 4]])
>>> a = random.random((2,3))
>>> a
array([[ 0.6903007 ,  0.39168346,  0.16524769],
       [ 0.48819875,  0.77188505,  0.94792155]])
>>> a.sum()
3.4552372100521485
>>> a.min()
```




numpy

```

>>> a = arange(10)**3
>>> a
array([  0,   1,   8,  27,  64, 125, 216, 343, 512, 729])
>>> a[2]
8
>>> a[2:5]
array([ 8, 27, 64])
>>> a[:6:2] = -1000      # equivalent to a[0:6:2] = -1000;
>>> a
array([-1000,    1, -1000,    27, -1000,   125,   216,
       343,   512,   729])
>>> a[ : :-1]          # reversed a
array([ 729,   512,   343,   216,   125, -1000,    27, -1000,
        1, -1000])
>>> for i in a:
...     print i**(1/3.),
...

```

numpy

```
>>> a.ravel() # flatten the array
array([ 7.,  5.,  9.,  3.,  7.,  2.,  7.,  8.,  6.,  8.,
        3.,  2.])
>>> a.shape = (6, 2)
>>> a.transpose()
array([[ 7.,  9.,  7.,  7.,  6.,  3.],
       [ 5.,  3.,  2.,  8.,  8.,  2.]])
```



numpy

```

>>> a = floor(10*random.random((2,2)))
>>> a
array([[ 1.,  1.],
       [ 5.,  8.]])
>>> b = floor(10*random.random((2,2)))
>>> b
array([[ 3.,  3.],
       [ 6.,  0.]])
>>> vstack((a,b))
array([[ 1.,  1.],
       [ 5.,  8.],
       [ 3.,  3.],
       [ 6.,  0.]])
>>> hstack((a,b))
array([[ 1.,  1.,  3.,  3.],
       [ 5.,  8.,  6.,  0.]])

```



numpy

```
>>> a = floor(10*random.random((2,12)))
>>> a
array([[ 8.,  8.,  3.,  9.,  0.,  4.,  3.,  0.,  0.,  6.,
         4.,  4.],
       [ 0.,  3.,  2.,  9.,  6.,  0.,  4.,  5.,  7.,  5.,
         1.,  4.]])
>>> hsplit(a,3) # Split a into 3
[array([[ 8.,  8.,  3.,  9.],
       [ 0.,  3.,  2.,  9.]])], array([[ 0.,  4.,  3.,  0.],
       [ 6.,  0.,  4.,  5.]])], array([[ 0.,  6.,  4.,  4.],
       [ 7.,  5.,  1.,  4.]])])
>>> hsplit(a,(3,4)) # Split a after the third and the fourth
[array([[ 8.,  8.,  3.],
       [ 0.,  3.,  2.]])], array([[ 9.],
       [ 9.]])], array([[ 0.,  4.,  3.,  0.,  0.,  6.,  4.,
         4.],
       [ 6.,  0.,  4.,  5.,  7.,  5.,  1.,  4.]])])
```



numpy

```

>>> from numpy import *
>>> from numpy.linalg import *
>>> a = array([[1.0, 2.0], [3.0, 4.0]])
>>> print a
[[ 1.  2.]
 [ 3.  4.]]
>>> a.transpose()
array([[ 1.,  3.],
       [ 2.,  4.]])
>>> inv(a)
array([[ -2. ,  1. ],
       [ 1.5, -0.5]])
>>> u = eye(2) # unit 2x2 matrix; "eye" represents "I"
>>> u
array([[ 1.,  0.],
       [ 0.,  1.]])
>>> i = array([[0.0, -1.0], [1.0, 0.0]])

```



numpy

```
>>> dot(j, j) # matrix product
array([[ -1.,  0.],
       [ 0., -1.]])
```

```
>>> trace(u) # trace
2.0
```

```
>>> y = array([[5.], [7.]])
>>> solve(a, y)
array([[ -3.],
       [ 4.]])
```

```
>>> eig(j)
(array([ 0.+1.j,  0.-1.j]),
 array([[ 0.70710678+0.j,  0.70710678+0.j],
       [ 0.00000000-0.70710678j,  0.00000000+0.70710678j]]))
```




scipy - matrix

```

from numpy import matrix
from scipy.linalg import inv, det, eig

A=matrix([[1,1,1],[4,4,3],[7,8,5]]) # 3 lines 3 rows
b = matrix([1,2,1]).transpose()    # 3 lines 1 rows.

print det(A)           # We can check, whether the matrix is regular
print inv(A)*b        # Now we can print the solution of the Ax=b
print eig(A)

```



scipy - linalg

```
from numpy import allclose , arange , eye , ones
from scipy import linalg , sparse
```

```
A = eye(1000)
Asp = sparse.lil_matrix(A)
```

```
Asp = sparse.lil_matrix((1000,1000))
Asp.setdiag(ones(1000))
b = arange(1,1001)
```

```
x = linalg.solve(A,b)
```

```
A = mat(' [1_3_2;_1_4_5;_2_3_6] ')
linalg.lu(A)
linalg.cholesky(A)
linalg.qr(A)
```




scipy ODES

```
>>> from scipy.integrate import odeint
>>> odeint(lambda y, t: y, 1, [0, 1])
array([[ 1.          ],
       [ 2.71828193]])
```

```
>>> def deriv(Y, t):
...     y, yp = Y
...     return yp, -y
...
>>> odeint(deriv, [1, 0], [0, N.pi, 2*N.pi])
array([[ 1.00000000e+00,  0.00000000e+00],
       [-9.99999975e-01, -1.26160610e-07],
       [ 1.00000003e+00,  1.47819759e-07]])
```




matplotlib

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt

# evenly sampled time at 200ms intervals
t = np.arange(0., 5., 0.2)

# red dashes, blue squares and green triangles
plt.plot(t, t, 'r—', t, t**2, 'bs', t, t**3, 'g^')
```



matplotlib

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt

def f(t):
    return np.exp(-t) * np.cos(2*np.pi*t)

t1 = np.arange(0.0, 5.0, 0.1)
t2 = np.arange(0.0, 5.0, 0.02)

plt.figure(1)
plt.subplot(211)
plt.plot(t1, f(t1), 'bo', t2, f(t2), 'k')

plt.subplot(212)
plt.plot(t2, np.cos(2*np.pi*t2), 'r—')
```



matplotlib

```

import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt

mu, sigma = 100, 15
x = mu + sigma * np.random.randn(10000)

# the histogram of the data
n, bins, patches = plt.hist(x, 50, normed=1, facecolor='g',
    alpha=0.75)

plt.xlabel('Smarts')
plt.ylabel('Probability')
plt.title('Histogram of IQ')
plt.text(60, .025, r'$\mu=100,\ \sigma=15$')
plt.axis([40, 160, 0, 0.03])
plt.grid(True)

```